

ՎՐԵՎԱՆԻ  
ԵՐԵՎԱՆԿԻ ՖԻԶԻԿԵՍԻ ԻՆՏԻՏՈՒՏ

ԵՓԻ-ԿՖԻ-1(70)

Դ.Դ.ՄԱՆԱՅԱՆ

ՊՐԵԴԵԼ ՊՐԻՄԵՆԻՄՈՍՏԻ ԱԴԻԱԲԱՏԻԿԵՍԻ  
ԻՆՎԱՐԻԱՆՏՈՎ ԵՄԵԼՆՈ ՄԵՆՅՈՒՇԵՄՅԱ  
ՓՐՈԴՈԼՆՈՄ ՄԱԳՆԻՏՆՈՄ ՓՈԼԵ.

ԱՐՍ



ՎՐԵՎԱՆ

1970

ԵՐԵՎԱՆ

G.G. Manassian

LIMIT OF THE VALIDITY OF THE ADIABATIC INVARIANTS  
IN A SLOWLY VARYING LONGITUDINAL MAGNETIC FIELD

## ABSTRACT

The upper limit of the inhomogeneity of the magnetic field at which the adiabatic condition is violated is found by numerical integration of the charged particle motion equations in a quasihomogeneous slowly varying longitudinal magnetic field.

С помощью численного интегрирования уравнений движения заряженной частицы в квазиоднородном, медленно меняющемся продольном магнитном поле найден верхний предел неоднородности магнитного поля, при котором условие адиабатичности не нарушается.

Как известно, при движении в медленно меняющихся полях остаются постоянными, так называемые, адиабатические инварианты [1]. При движении в квазиоднородном магнитном поле, которое удовлетворяет условию

$$K = \frac{E}{eH^2} \frac{\partial H}{\partial z} \ll 1 \quad (1)$$

(где  $E$  - полная энергия частиц,  $H$  - напряженность магнитного поля), адиабатическим инвариантом является

$$J_{nv} = \frac{V_{\perp}^2}{H} \quad (2)$$

где  $V_{\perp}$  - поперечная скорость частиц.

Целью данной работы является нахождение верхнего предела неоднородности магнитного поля, при котором условие адиабатичности не нарушается. Большой практический интерес представляет случай, когда  $K$  во время движения остается постоянной.

Из условия (1) видно, что для того, чтобы величина  $K$  оставалась постоянной, необходимо, чтобы магнитное поле на оси изменялось по закону:

$$H(z) = \frac{H_0}{1 + \alpha z} \quad (3)$$

$\alpha$  - напряженность магнитного поля в точке  $\vec{z} = 0$ , где  $\alpha$  - постоянное число. При движении в таком магнитном поле условием адиабатичности является

$$K = K_0 \left(1 - \frac{\theta^2}{2}\right) \ll 1 \quad (4), \text{ где } K_0 = \frac{E \alpha^*}{q \omega H_0}$$

$\theta$  - угол между силовыми линиями и скоростью частицы.

Для получения критерия адиабатичности сравним величину  $\frac{V_{\perp}^2(z)}{H(z)}$ , которая получается при численном решении уравнения движения частицы в квазиоднородном магнитном поле, с адиабатическим инвариантом  $\frac{V_{\perp}^2}{H_0}$ .

Как известно, [2] уравнение движения частицы в магнитном поле имеет вид:

$$\frac{d\vec{V}}{dt} = \frac{ec}{E} [\vec{V} \vec{H}] \quad (5)$$

Введем правую тройку взаимно-перпендикулярных единичных векторов:

$$\vec{h} = \frac{\vec{H}}{H}, \quad \vec{n}_1 = [\vec{n}_2 \vec{h}], \quad \vec{n}_2 = [\vec{h} \vec{n}_1], \quad \vec{h} = [\vec{n}_1 \vec{n}_2],$$

$\vec{h}$  направлен вдоль магнитного поля, а  $\vec{n}_1$  - вдоль поперечной скорости частицы.

Положим  $\vec{V}$  по осям  $\vec{n}_1$  и  $\vec{h}$ :

$$\vec{V} = V_{\parallel} \vec{h} + V_{\perp} \vec{n}_1 \quad (6)$$

Рассмотрим движение частицы в магнитном поле с радиус-вектором ларморовой окружности  $\vec{R}$  и радиус-вектором частицы  $\vec{z}$ ,

$$\vec{V}_{\perp} = [\vec{\omega} (\vec{z} - \vec{R})], \quad \text{где } \omega = \frac{ecH}{E}$$

Отсюда видно, что

$$\vec{R} = \vec{z} + \frac{E}{ecH^2} [\vec{V}_{\perp} \vec{H}] \quad (7)$$

Подставляя в (7)  $\vec{H} = h \vec{H}$ ;  $\vec{V}_{\perp} = \vec{n}_1 V_{\perp}$  получим

$$\vec{R} = \vec{z} - \frac{E V_{\perp}}{ecH} \vec{n}_2$$

Из последнего выражения следует, что  $\vec{n}_2$  направлен по радиусу от центра ларморовой окружности.

Подставляя (6) в (5), получим:

$$\frac{dV_{\parallel}}{dt} \vec{h} + V_{\parallel} \frac{d\vec{h}}{dt} + \frac{dV_{\perp}}{dt} \vec{n}_1 + V_{\perp} \frac{d\vec{n}_1}{dt} = \frac{ecV_{\perp}}{E} [\vec{n}_1 \vec{H}] \quad (8)$$

Умножая уравнение (8) на  $\vec{h}$  и  $\vec{n}_1$ , получим уравнения соответственно для  $\frac{dV_{\parallel}}{dt}$  и  $\frac{dV_{\perp}}{dt}$  [3]

$$\begin{aligned} \frac{dV_{\parallel}}{dt} &= V_{\perp} \left( \vec{n}_1 \frac{d\vec{h}}{dt} \right) \\ \frac{dV_{\perp}}{dt} &= -V_{\parallel} \left( \vec{n}_1 \frac{d\vec{h}}{dt} \right) \end{aligned} \quad (9)$$

Здесь использовано тождество  $\vec{h} \frac{d\vec{n}_1}{dt} + \vec{n}_1 \frac{d\vec{h}}{dt} = 0$

Учитывая, что для любого вектора справедливо соотношение

$$\frac{d\vec{A}}{dt} = \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) \vec{A} = \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} + V_{\parallel} (\vec{h} \nabla) \vec{A} + V_{\perp} (\vec{n}_1 \nabla) \vec{A}$$

уравнение (9) можно записать в виде

$$\begin{aligned} V_{\parallel} &= V_{\perp} V_{\parallel} \vec{n}_1 (\vec{h} \nabla) \vec{h} + V_{\perp}^2 \vec{n}_1 (\vec{n}_1 \nabla) \vec{h} + V_{\perp} \left( \vec{n}_1 \frac{\partial \vec{h}}{\partial t} \right) \\ V_{\perp} &= -V_{\parallel}^2 \vec{n}_1 (\vec{h} \nabla) \vec{h} - V_{\perp} V_{\parallel} \vec{n}_1 (\vec{n}_1 \nabla) \vec{h} - V_{\perp} \left( \vec{n}_1 \frac{\partial \vec{h}}{\partial t} \right) \end{aligned} \quad (10)$$

Для магнитных полей, не зависящих от времени, уравнения (10) приобретают вид<sup>[4]</sup>:

$$\begin{aligned} V_n &= V_n V_1 \vec{n}_1 (\vec{h} \nabla) \vec{h} + V_1^2 \operatorname{div} \vec{h} - V_1^2 \vec{n}_2 (\vec{n}_2 \nabla) \vec{h} \\ V_1 &= -V_n \vec{n}_1 (\vec{h} \nabla) \vec{h} - V_1 V_n \operatorname{div} \vec{h} + V_1 V_n \vec{n}_2 (\vec{n}_2 \nabla) \vec{h} \end{aligned} \quad (II)$$

При получении этих уравнений было учтено соотношение \*

$$\operatorname{div} \vec{h} = \vec{n}_1 (\vec{n}_1 \nabla) \vec{h} + \vec{n}_2 (\vec{n}_2 \nabla) \vec{h} \quad (12)$$

Найдем уравнения для  $\vec{n}_1(t)$  и  $\vec{n}_2(t)$

По определению

$$\vec{n}_1 = \frac{\vec{V}_1}{|V_1|} = \frac{\vec{V} - V_n \vec{h}}{|V_1|} \quad (13)$$

Дифференцируя это выражение по времени и используя уравнения (5) и (10), получим

$$\begin{aligned} \frac{d\vec{n}_1}{dt} &= -\omega_n \vec{n}_2 \\ \frac{d\vec{n}_2}{dt} &= \omega_n \vec{n}_1 \end{aligned} \quad (14)$$

где  $\omega_n = \frac{ecH(z)}{E}$  — мгновенная ларморова частота.

Для численного решения уравнений (II) и (14) удобно перейти к декартовой системе координат так, чтобы ось  $z$  была бы направлена вдоль вектора  $\vec{h}$ , а  $x$  и  $y$  (с осями  $i, j$  соответственно) — вдоль направлений векторов  $\vec{n}_1$  и  $\vec{n}_2$  в момент  $t = 0$ . Тогда:

\* В общем случае  $\operatorname{div} \vec{A} = \vec{n}_1 (\vec{n}_1 \nabla) \vec{A} + \vec{n}_2 (\vec{n}_2 \nabla) \vec{A} + \vec{n} (\vec{h} \nabla) \vec{A}$ . Но если  $\vec{A}$  — вектор постоянной длины ( $A^2 = \text{const}$ ), то  $(\vec{h} \nabla) \vec{A}$  есть вектор, перпендикулярный к  $\vec{A}$ , откуда и следует тождество (12).

$$\vec{n}_1 = i \cos \omega_n t + j \sin \omega_n t$$

$$\vec{n}_2 = -i \sin \omega_n t + j \cos \omega_n t$$

$$\begin{aligned} \vec{n}_1 (\vec{n}_1 \nabla) \vec{h} &= \frac{1}{2} \left( \frac{\partial h_x}{\partial x} + \frac{\partial h_y}{\partial y} \right) + \frac{1}{2} \left( \frac{\partial h_x}{\partial x} - \frac{\partial h_y}{\partial y} \right) \cos 2\omega_n t + \\ &+ \frac{1}{2} \left( \frac{\partial h_y}{\partial x} + \frac{\partial h_x}{\partial y} \right) \sin 2\omega_n t; \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \vec{n}_2 (\vec{n}_2 \nabla) \vec{h} &= \frac{1}{2} \left( \frac{\partial h_x}{\partial x} + \frac{\partial h_y}{\partial y} \right) - \frac{1}{2} \left( \frac{\partial h_x}{\partial x} - \frac{\partial h_y}{\partial y} \right) \cos 2\omega_n t - \\ &- \frac{1}{2} \left( \frac{\partial h_y}{\partial x} - \frac{\partial h_x}{\partial y} \right) \sin 2\omega_n t; \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \vec{n}_1 (\vec{h} \nabla) \vec{h} &= h_x \left( \frac{\partial h_x}{\partial x} \cos \omega_n t + \frac{\partial h_y}{\partial x} \sin \omega_n t \right) + \\ &+ h_y \left( \frac{\partial h_y}{\partial y} \cos \omega_n t + \frac{\partial h_x}{\partial y} \sin \omega_n t \right) + h_z \left( \frac{\partial h_x}{\partial z} \cos \omega_n t + \frac{\partial h_y}{\partial z} \sin \omega_n t \right). \end{aligned}$$

Учитывая уравнение Максвелла, получим:  $(\operatorname{div} \vec{h} = 0; \operatorname{rot} \vec{h} = 0)$

$$\begin{aligned} \operatorname{div} \vec{h} &= H_x \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{1}{H} \right) + H_y \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{1}{H} \right) + H_z \frac{\partial}{\partial z} \left( \frac{1}{H} \right) \\ \frac{\partial h_z}{\partial y} - \frac{\partial h_y}{\partial z} &= H_z \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{1}{H} \right) - H_y \frac{\partial}{\partial z} \left( \frac{1}{H} \right) \\ \frac{\partial h_x}{\partial z} - \frac{\partial h_z}{\partial x} &= H_x \frac{\partial}{\partial z} \left( \frac{1}{H} \right) - H_z \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{1}{H} \right) \\ \frac{\partial h_y}{\partial x} - \frac{\partial h_x}{\partial y} &= H_y \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{1}{H} \right) - H_x \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{1}{H} \right). \end{aligned} \quad (15)$$

Для определения предела применимости адиабатических инвариантов произведено численное решение уравнений (II) для различных начальных поперечных скоростей и начальных напряженностей магнитного поля.

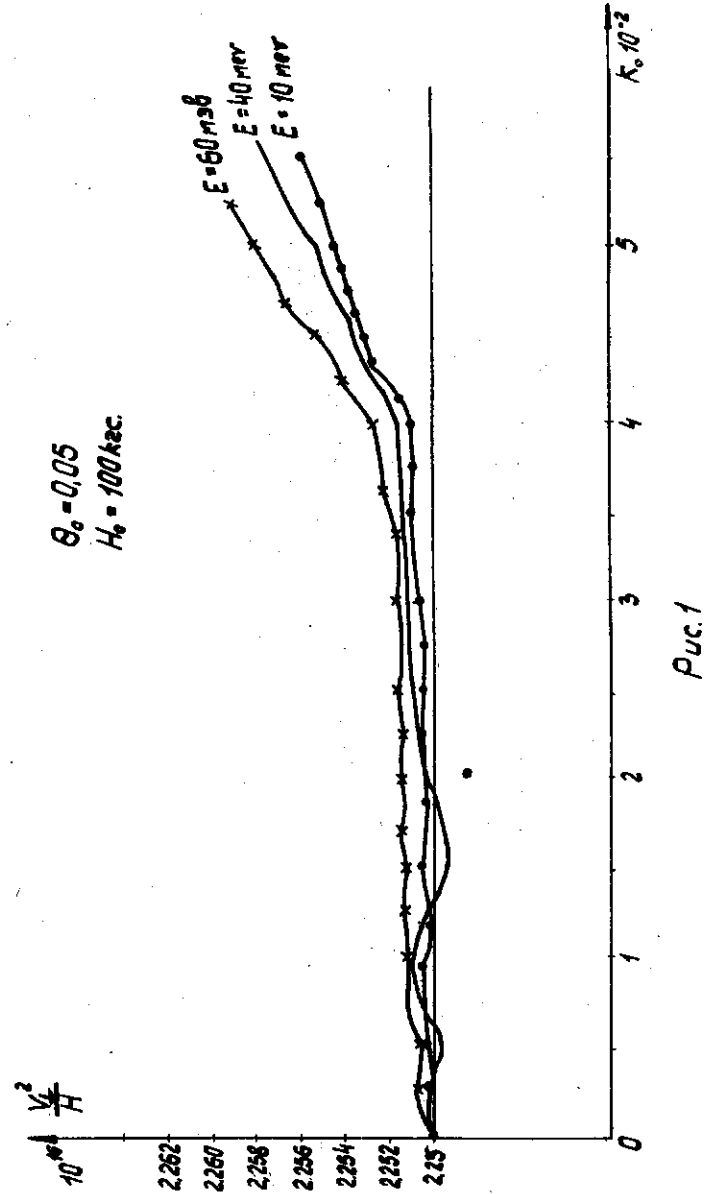
На рис. 1+9 приведены расчетные значения величины  $\frac{V_{\perp}^2(z)}{H(z)}$  и приближенных инвариантов  $\frac{V_{\perp}^2}{H_0}$ . Из этих графиков видно, что при  $H_0 \geq 60 \text{ кГс}$ ,  $\varepsilon_0 \leq 50 \text{ мВ}$  адиабатичность с точностью 0,2% сохраняется, если  $K_0 \leq 0,033$ .

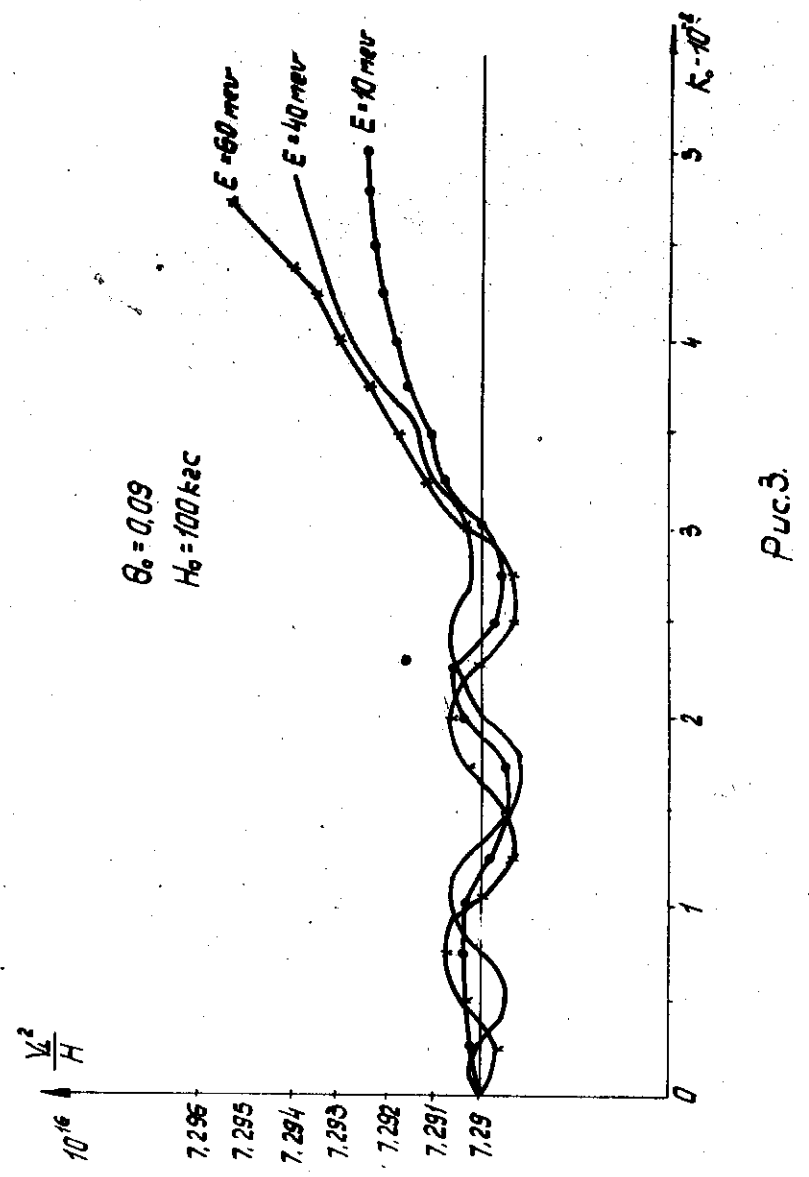
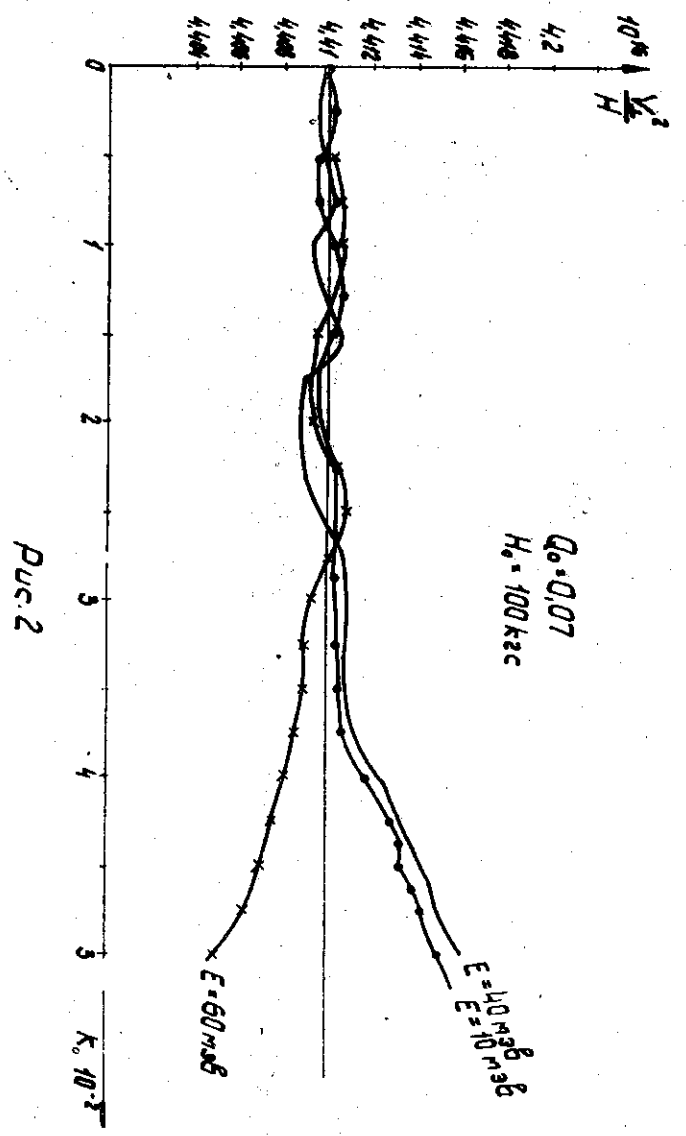
Для продольно меняющихся магнитных полей предельные значения  $K_0$  увеличиваются с увеличением поперечной скорости частицы.

ЛИТЕРАТУРА

1. М.А.Курскал , Адиабатические инварианты.  
М.Изд-во иностр. лит. 1962.
2. Л.Д.Ландау , Е.М.Лифшиц , Теория поля.  
М.Физматгиз, 1960.
3. Н.Н.Боголюбов, Ю.А. Митропольский , Асимптотические методы  
в теории нелинейных колебаний , М.Физматгиз, 1963.
4. А.В.Сивухин, Дрейфовая теория движения заряженной частицы в  
электромагнитных полях, "Вопросы теории плазмы" , вып.1.  
М.Госатомиздат 1963.

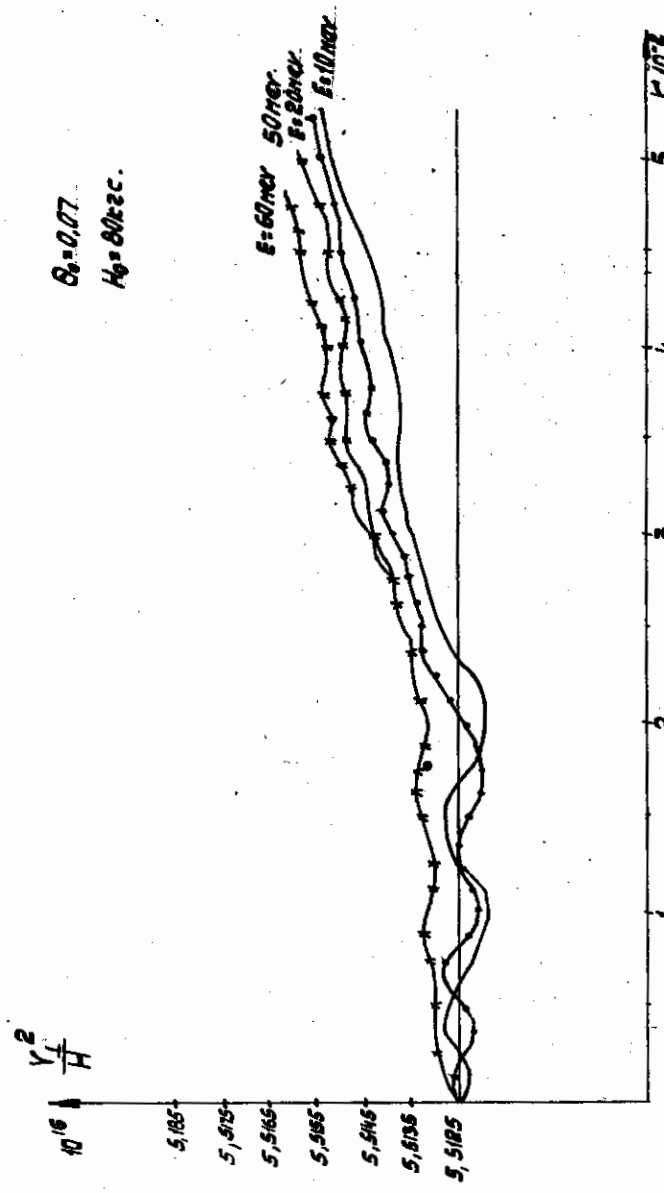
Рукопись поступила 7-го октября 1970г.





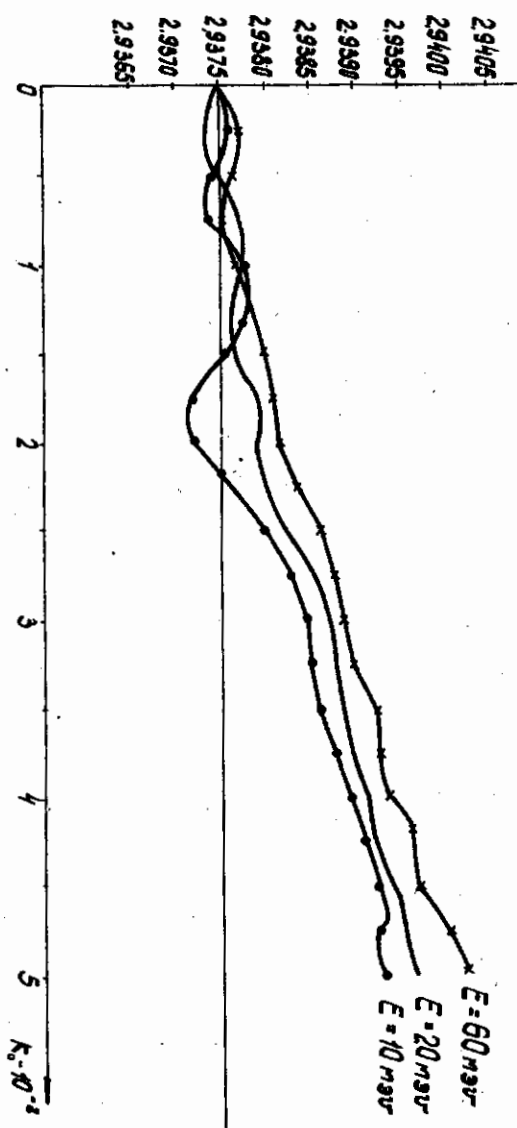
2074 K.107

PUC. 5



$10^{16} \frac{\lambda^2}{H}$

$B_0 = 0.05$   
 $H_0 = 80 \text{ sec}$



PUC. 4

